研究与技术

DOI: 10.3969/j.issn.1001-7003.2018.12.009

基于灰度梯度共生矩阵和 SVDD 的织物疵点检测

王孟涛,李岳阳,杜 帅,蒋高明,罗海驰 (江南大学教育部针织技术工程研究中心,江苏无锡 214122)

Fabric defect detection based on gray – level gradient co – occurrence matrix and SVDD WANG Mengtao , LI Yueyang , DU Shuai , JIANG Gaoming , LUO Haichi

(Engineering Research Center for Knitting Technology Ministry of Education, Jiangnan University, Wuxi 214122, China) Abstract: Fabric defect detection is one of the key links in the quality control of modern textile industry products, and has important practical significance for ensuring the quality of textiles. Based on this, a detection method combining gray-level gradient co-occurrence matrix (GGCM) and single classifier (SVDD) is proposed in this paper. In the method, firstly, adaptive median filtering and homomorphic filtering were used to preprocess the original fabric image to eliminate the impacts of illumination unevenness and noise on the image, and then GGCM was used to extract 15 eigenvalues from the images after preprocessing. The eigenvalues were then combined to form a feature vector which was normalized and sent to the single classifier SVDD for training and testing. The experimental results showed that: with this method for defect detection, the test accuracy rate could reach 97%, and the missed detection rate and the false detection rate were 4.5% and 1.4%, respectively. Thus, the proposed method has a very good detection effect.

Key words: defect detection; support vector domain description; gray-level gradient co-occurrence matrix; adaptive median filtering; homomorphic filtering

近十年来,先进的计算机和人工智能技术为纺 织企业注入了新的活力,基于机器视觉的织物疵点 自动检测是众多学者研究的热点之一。织物疵点检 测是纺织品质量控制的关键环节,出现疵点的纺织 品将严重影响其价格,可导致产品价格下降45% ~ 65%^[1]。目前绝大多数的纺织企业中织物疵点都是 由检验人员完成的。由于检测劳动强度大,考虑到 人为因素的影响,检测效率低,漏检率较高,缺乏可 靠性。因此,织物疵点的自动化检测是纺织企业生 产中产品质量控制的必然趋势。

织物疵点自动检测,被许多从事此领域的研究 人员认为是一个非常艰巨的任务,归结起来主要有 两个问题^[2]:一是没有通用性的特征;二是一个典型

-50 -

收稿日期: 2018-04-25; 修回日期: 2018-10-26

基金项目:国家工信部智能制造综合标准化与新模式应用 项目(工信部联装(2016)213号);江苏省产学研联合创新 资金-前瞻性联合研究项目(BY2016022-35) 作者简介:王孟涛(1994—),男,硕士研究生,研究方向为

机器视觉在纺织上的应用。通信作者:李岳阳 ,副教授 ,lyu eyang@ jiangnan. edu. cn。

的一类分类问题。由于存在各种织物疵点类型,并 且在织物织造过程中,光源的不稳定和车间环境的 复杂性 因此要确定一个能够检测大多数疵点的特 征是较为困难的;一类分类也称为新颖性检测或异 常值检测,被广泛应用于异常检测^[34]、故障诊断^[5] 和样本聚类^[6] 等多个方向。据 Markou 等^[7] 的研究 可知 单分类问题是属于无监督学习范畴。然而在 传统的两分类问题中,正负两类样本可以为最终决 策函数提供有力的支持,比如王鹤翔^[8]、吴哲^[9]和 Kumar 等^[10]采用传统的支持向量机(support vector machine, SVM) 来检测常见的织物疵点。但是发现 传统的支持向量机训练时需要大量正常织物和疵点 织物图像 而在现实生产过程中疵点图像获取较为 困难。鉴于此问题, Tax 等^[11-2]在 1999 和 2004 年开 发出一种支持向量数据描述(support vector domain description SVDD) ,与此同时 Schokopf^[13]在 2001 年 也提出了一类支持向量机(one-class SVM, OCSVM), 两者都可以应用到单分类问题中。虽然已有一些关 于传统支持向量机应用到织物疵点检测中的研究, 但是关于单分类 SVDD 和 OCSVM 在织物疵点上的 应用还是很少的。

由于传统支持向量机训练时需要大量的正负样 本,为避免这一问题,本文提出了一种基于灰度梯度 共生矩阵和单分类器 SVDD 的疵点检测方法,包括 图像预处理、图像特征提取与处理和分类器分类识 别三部分。

1 图像预处理

由于获取织物图像时,不可避免地会出现光照不 匀、相机抖动和车间内的飞花等一些干扰因素的影响。 获得的织物图像存在一定噪声,如不处理直接对织物 图像提取特征,这就会造成分类器对疵点识别率低或 错分等后果,因此图像预处理是模式识别中必不可少 的环节。本文采用自适应中值滤波法对原图像进行去 噪,然后使用同态滤波法对去噪后的图像进行增强,并 消除局部纹理对后续特征提取的影响。

1.1 自适应中值滤波

由于传统的中值滤波器的窗口大小是固定不变 的 不能同时兼顾去噪和保护图像细节,因此邓秀勤 等^[14]在中值滤波基础之上作了改进,提出一种加权 的自适应中值滤波算法。

自适应中值滤波法的原理是: 根据噪声密度的

影响来改变滤波窗口大小,对噪声点和信号点采取 不同的操作,对噪声点采取中值滤波,对信号点保留 其灰度值。

设 Z(x,y) 是点(x,y) 处的灰度值 A(x,y) 为当 前工作窗口 Z_{\min}, Z_{\max} 和 Z_{med} 分别是 $A_{(x,y)}$ 的灰度最 小值、最大值和中值 A_{\max} 为预设的最大窗口。

自适应中值滤波算法可以分为两个进程: A 进程和 B 进程。

A 进程:

 $A1 = Z_{\rm med} - Z_{\rm min} \ Z2 = Z_{\rm med} - Z_{\rm max}$ (1)

如果 A1 > 0 且 A2 < 0 则转至 B 进程; 否则, 增加 窗口的尺寸; 如果 $A_{(x,y)} \leq A_{max}$,则重复 A 进程,否则 输出 Z_{med} 。

B 进程:

 $B1 = Z_{(x,y)} - Z_{\min} B2 = Z_{(x,y)} - Z_{\max}$ (2)

如果 B1 > 0 且 B2 < 0 ,则输出 Z(x,y) ,反之输 出 Z_{med} 。

本文选取的织物图像大小为 512 pixel × 512 pixel, 初始预设的窗口大小为 3,然后采用自适应中值滤波 对图像进行滤波去噪,去噪效果如图 1所示。

FLAT BUT DETERMINED AND AND AND A THE REPORT OF THE	Conception and the second second	said Subback as the most of the rest of the second states
AND STREET STREET, BOARD, B	In the second	12. 编码和12. 元 二十十十十十
1. 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19	A STATE OF THE STA	同時間には 「日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本
10.11.11.11.11.11.11.11.11.11.11.11.11.1	TELEVICE BURGERSTER	Construction of the second second second
目前1931年1月1日日日本1943年1月4日日本1945年1月1日日 1月1日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日	120203-00	115. P.1. 我们的保留了。"如此我们也的心心。
11-11-11-11-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-1-		
Press in spectra 17		
The same are grown a correction	FIRE CONTRACTOR	CITEPONE INCLUSION
	Constant of the second	
THE REPORT OF TH		计分数的标准 机压力 化物物化化
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	the sector	STREET OF STREET
		CONTRACT OF THE OF
40.000ましつがいたい、たいにかられたないないである。ないして	1997 20 10	ALL CONTRACTOR AND AND A CONTRACT AND AND A CONTRACTOR

图 1 自适应中值滤波后的图像

 $Fig. 1 \quad {\rm Image \ after \ adaptive \ median \ filtering}$

1.2 同态滤波

同态滤波是把图像的灰度变换和频率过滤相结 合的图像处理方法,通过增强图像的对比度和调整 图像的灰度范围以改善图像质量。

同态滤波器的原理: 对于一副图像 f(x y) 是由照 度函数 i(x y) 和反射函数 r(x y) 的乘积组成的 即:

$$f(x \ y) = i(x \ y) \ r(x \ y)$$
(3)

同态滤波算法的流程如图2所示。





— 51 —

根据图 2 ,选择同态滤波函数 H(u,v) 为高斯同 态滤波 ,参数设置: 高频 rh 为 4.7 ,低频 rl 为 0.5 ,处 理后的效果如图 3 所示。



图 3 同态滤波后的图像 Fig. 3 Image after homomorphic filtering

2 特征提取

图像识别实际上是一个分类的过程,为了识别 出某图像所属的类别,本文需要将它与其他不同类 别的图像区分开来。这就要求选取的特征不仅要能 够很好地描述图像纹理,更重要的是还要能够很好 地区分不同类别的图像。因此,本文选取灰度梯度 共生矩阵作为本文的特征提取方法,并与灰度差分、 灰度共生矩阵两种方法作对比。

2.1 灰度梯度共生矩阵

灰度梯度共生矩阵(gray-gradient co-occurrence matrix,GGCM)^[8]反映一幅图像各像素点的灰度和梯 度的关系,图像的灰度是其构成的基础,而梯度则是 构成图像边缘轮廓的主要元素,将二者结合起来使 用,能够很好地表征图像的纹理特征。

2.2 图像的灰度和梯度的正规化

正规化的目的是在保证对图像纹理特征无影响 的情况下,通过对灰度和梯度的正规化,以减少提取 特征时的计算量。

图像灰度的正规化:

 $F(K,L) = INT[f(K,L) \times n_f/f_m]$ (4) 式中: INT 为取整运算; f(K,L) 为当前图像的灰度值; f_m 为图像的灰度最大值; n_f 为正规后希望的最大灰 度值,本文取 32。

图像梯度的正规化:

 $T(K L) = INT[t(K L) \times n_t/t_m] + 1$ (5) 式中: INT 为取整运算; t(K L) 当前图像的梯度值; t_m 为图像的梯度最大值; n_t 为正规后希望的最大梯度 值,本文取 32。

经正规化的灰度 F(K,L) 和梯度 T(K,L),则可

以计算灰度梯度共生矩阵。

2.3 计算灰度梯度共生矩阵

图像的灰度 F(K L) 和梯度 T(K L) 经过正规化 后 然后统计同时使 F(K L) = i 和 T(K L) = j 成立 的像素点数 ,这个统计值即是共生矩阵 A 在点(i j) 的像素值 A(i j) 在此处的共生矩阵 A 的概率:

$$p_{ii} = c_{ii} / \sum_{i} \sum_{j} c_{ji} \tag{6}$$

2.4 基于灰度梯度共生矩阵的图像特征提取

计算出灰度梯度共生矩阵之后 就能计算能够描 述图像纹理的统计量 本文选取 GGCM 的 15 个统计特 性 包括小梯度优势(T_1)、大梯度优势(T_2)、灰度分布 的均匀性(T_3)、梯度分布不均匀性(T_4)、能量(T_5)、灰 度平均(T_6)、梯度平均(T_7)、灰度均方差(T_8)、梯度均 方差(T_9)、相关性(T_{10})、灰度熵(T_{11})、梯度熵(T_{12})、 混合熵(T_{13})、惯性(T_{14})和逆差矩(T_{15})。

由灰度梯度共生矩阵的 15 个特征组成灰度图 像纹理特征向量,记作 T:

 $T=\begin{bmatrix} T_1 & T_2 & T_3 & T_4 & T_5 & T_6 & T_7 & T_8 & T_9 & T_{10} \end{bmatrix}$,

 $T_{11} , T_{12} , T_{13} , T_{14} , T_{15}]$ (7)

为了便于后续分类器的分类和识别,需将获得的特征向量进行归一化,本文采取的归一化方法是 所用 MATLAB 自带的 mapminmax()函数,将所有特 征向量归一到[0,1]。

3 基于 SVDD 的织物疵点检测

3.1 SVDD 主要思想

首先选择合适的核函数将训练样本映射到高维 特征空间中,再在特征空间中寻找一个最优超球面 将全部或绝大多数训练样本包含在超球内,然后对 测试样本做相同的映射,如果测试样本落入到超球 体内,则称此样本为正常点,反之,称为异常点。本 文基于此思想,首先选择无疵点的图像,经过预处 理、特征提取、归一化组成特征向量,通过核函数映 射到高维特征空间中,训练一个只包含无疵点图像 的 Model(最优超球体),然后选取有疵点的图像去检 测训练的超球体是否合理。

3.2 SVDD 原理

对于给定的训练数据集 $x_i = \{x_1, x_2, \dots, x_i\} \in R^N$ 构造 x_i 的超球体就转换为下式的最优化问题:

$$\min_{R \in \mathcal{E}_i} R^2 + c \sum_i \xi_i \tag{8}$$

s. t. $\| \emptyset(x_i) - a \|^2 \leq R^2 + \xi_i \xi_i \geq 0; i = 1 2 3 \dots n$ 式中: $a \subseteq R$ 分别是超球体的球心和半径 c 是惩罚

-52 -

系数 ξ_i 是松弛变量。

下式为式(8)的对偶形式:

$$\min_{\alpha} \sum_{ij} \alpha_i \alpha_j k(x_i \ x_j) - \sum_i \alpha_i k(x_i \ x_j) \quad (9)$$
s. t. $\sum_i \alpha_i = 1 \ \beta \leqslant \alpha_i \leqslant c \ i = 1 \ 2 \ \cdots \tau$

$$k(x \ y) = \exp\left(\frac{\parallel x - y \parallel^2}{2\delta^2}\right) \quad (10)$$

式中: α_i 是拉格朗日乘子 k(x,y) 是核函数 β 是高斯 核函数的参数。

然后,由下式可计算出超球体的半径:

$$R^{2} = 1 - 2\sum_{i} \alpha_{i} k(x_{i} x) + \sum_{ij} \alpha_{i} \alpha_{j} k(x_{i} \cdot x_{j}) \quad (11)$$

式中: x 代表任一支持向量。

最后 ,用下式计算测试样本 *t* 与超球中心 *a* 的距 离 s:

 $s = \sqrt{1 - 2\sum_{i} \alpha_{i} k(x_{i} t) + \sum_{ij} \alpha_{i} \alpha_{j} k(x_{i} \cdot x_{j})} \quad (12)$

若 s≤R 则可认为测试样本是正常点 反之可认为异常点。

3.3 基于 SVDD 的算法流程

本文基于 SVDD 的检测方法,具体步骤可以概 括训练阶段和测试阶段两部分,算法流程图如图 4 所示。



图 4 基于灰度梯度共生矩阵和 SVDD 的算法流程

Fig. 4 Algorithm flowchart based on gray-level gradient co-occurrence matrix and SVDD

3.4 算法实现

首先对有疵点和无疵点的图像进行预处理,消 除图像上的光照不匀和噪声等影响,然后对预处理 后的图像进行分割成一定大小的子图像,再对每一 子图像提取特征值组成特征向量,为保证分类器分 类的准确性和降低运算量,需对特征向量进行归一 化,最后用 SVDD 分类器对特征向量进行训练和测 试,给出分类结果。具体算法描述如下:

 1)首先采用自适应中值滤波和同态滤波对织物 原图像进行预处理。

2) 然后采用图像分块算法把预处理后的图像分成 64 pixel × 64 pixel 大小的子图像 其中包括训练样本 506 幅 测试样本 300 幅(包括有疵点样本 144 幅, 无疵点样本 156 幅)。

3) 利用灰度梯度共生矩阵(GGCM) 分别对训练 样本和测试样本提取 15 个特征值,归一化后组成特 征向量,送入到分类器进行分类识别。为了验证 GGCM提取的特征是最优,本文采用灰度差分统计 法(GLDS)、灰度共生矩阵(GLCM)与之对比,来说明 GGCM 的特征是最优的。 用单分类器支持向量数据描述(SVDD)首先对 506 个训练样本的特征向量进行训练出一个模型,然 后将 300 个测试样本(其中包括 144 个有疵点样本 和 156 幅无疵点样本)的特征向量送入到 SVDD 训 练好的模型中进行分类识别,最终给出分类的误检 率、漏检率和分类的准确率。

4 结果与分析

4.1 评价指标

本文选取误检率(*AR*)、漏检率(*MR*)和检测正确 率(*CR*)去衡量此检测算法的可靠性。其中:*TP* 代表 有疵点的测试样本被检测出疵点;*TF* 代表有疵点的 测试样本没有被检测出疵点;*WP* 代表无疵点的样本 被检测出疵点;*WF* 代表无疵点的测试样本没有被检 测出疵点;*SP* 代表测试样本总数,*SP*1 代表测试样本 无疵点样本总数,*SP*2 代表测试样本有疵点样本总 数则有:

-

$$AR = \frac{WP}{SP1} \tag{13}$$

$$MR = \frac{TF}{SP2} \tag{14}$$

— 53 —

$$CR = \frac{TP + WF}{SP} \tag{15}$$

4.2 检验的织物疵点

为了验证本文提出算法的可行性,选取训练样本 506个,全部为无疵点图像;测试样本300个,其中疵点 样本144个,无疵点样本156个,大小均为64 pixel× 64 pixel。实验的硬件环境 CPU为2.50 GHz,内存8G, 操作系统 Windows7专业版,软件为 Matlab 2017a,在 台湾大学林智仁(Lin Chih-Jen)教授开发的 LIBSVM-SVDD 工具箱上完成的。

首先利用三种特征提取方法分别对 506 幅训练 样本和 200 幅测试样本提取特征,统计每一种方法 所需时间,如表1所示。由于 GGCM 提取 15 个特征 特性所花费的总时间为 15.05 s,而 GLCM 提取织物 图像的能量、熵、惯性矩、相关性的均值和标准差 8 个统计量的总时间是 38.09 s,相当于 GGCM 的两倍 多; 灰度差分(GLDS) 虽然花费的时间最少,但是它 仅提取织物图像的 4 个特征统计量,并且计算方式 过于简单,可信度不可靠。所以,灰度梯度共生矩阵 提取特征最合理。

表1 GLDS、GLCM 和 GGCM 特征提取的时间

Tab. 1 GLDS, GLCM and GGCM feature extraction time

样本数/个	GLDS/s	GLCM/s	GGCM/s
训练样本数(506)	1.34	24.78	9.42
测试样本数(300)	0.67	13.31	5.63
合计(806)	2.01	38.09	15.05

然后将分别属于训练样本和测试样本归一化后的特征向量,送入到分类器进行分类识别。由于本 文采用的是 LIBSVM-SVDD 工具箱,因此只需要设置 合适的参数就可以训练模型,参数设置为'-s5-t2-c'。其中'-s'代表选择 SVM 的类型,具体表示 类型如表 2 所示'-t'代表选择核函数的类型,如 表 3 所示。

	Tab.2	Classifier SVM type
⊸ 取值		SVM 的类型
0		c-SVM
1		v-SVM
2		OCSVM
3		ε-SVM
4		n-SVM
5		SVDD
6		R^2 : L1 SVM
7		R ² : L2SVM

表 2 分类器 SVM 类型

表3 分类器核函数的类型

Tab.3	Type of	classifier	kernel	function
-------	---------	------------	--------	----------

≁取值	核函数类型	
0	线性核函数	
1	多项式核函数	
2	RBF 核函数	
3	sigmoid 核函数	

'-c'是分类器 SVDD 一个最重要参数,叫做惩 罚参数,控制超球体体积和描述误差,且v = 1/nc,v是控制错分比例参数。较大的c意味着训练的超球 体就越大 绝大多数的训练样本包含在超球体内,随 着c的减小,超球体的体积就减小,这时就会将那些 松散且距离超球中心的样本点排除在外,提高分类 器的分类精度。本文选取的 SVM 类型是 SVDD,核 函数是径向基和函数 RBF,其中核函数中参数对超 球分类精度影响也较大,较小的 σ 会使映射后超球 分界面较为复杂,需要大量的支持向量机进行描述, 因此分类精度高,但泛化能力较差;然而随着 σ 增 大,分类精度会减小,但是泛化能力会增强。

表4采用灰度差分统计法(GLDS)和灰度共生 矩阵(GLCM)两种特征来描述织物纹理特征,与本文 所采用的灰度梯度共生矩阵(GGCM)的特征相比较, 分别将相应的特征向量送入到分类器 SVDD 模型 中,其中'-c'参数设置为0.0021,进行训练和测 试,最后给出实验结果。

表 4 三种特征提取方法与 SVDD 的分类结果 Tab. 4 Three feature extraction methods and SVDD

classification results

疵点检测方法	训练时	测试时	误检	漏检	检测正确
	间/ms	间/ms	率/%	率/%	率/%
GLDS + SVDD	5.00	4.90	6.9	7.4	92.7
GLCM + SVDD	11.60	3.60	5.6	7.1	93.7
GGCM + SVDD	13.70	7.30	1.4	4.5	97.0

从表4可以看出,使用本文所提出的方法进行 织物疵点检测 检测正确率达97.0% 漏检率和误检 率都相对较低,分别为4.5%和1.4% 相比较传统的 灰度共生矩阵有所提高。这是因为灰度梯度共生矩 阵在灰度共生矩阵的基础上有加上梯度这一信息, 能够更加合理地描述织物纹理。

最后给出几幅织物图像疵点检测结果,演示的 每行都是检测一个大小为512 pixel ×512 pixel 织物 疵点图像,其对应的实际织物尺寸为2592 pixel × 80 pixel,如图5所示。第一列是织物原图像的灰度 图像,第二列是经过预处理后的图像,第三列显示的

— 54 —



图 5 部分织物疵点检测结果

Fig. 5 Defect detection results of partial fabrics

是相应的疵点检测结果,其中有交叉的网格代表被 本文所提出的算法所识别出来的大小为 64 pixel × 64 pixel的疵点样本。

5 结 语

本文提出的基于灰度梯度共生矩阵和支持向量 数据描述(SVDD)的织物疵点检测方法,其优点避免 了传统两分类或者多分类(负样本)获取困难的问 题。采用灰度梯度共生矩阵提取样本特征,相比较 于共生矩阵在像素灰度信息的基础上又添加梯度信 息,能够更好地描述织物纹理。实验结果表明:用本 文提出的织物疵点检测方法进行织物疵点检测,正 确率达 97%,漏检率和误检率分别为4.5%和 1.4%。但是还存在一定的不足:本文缺少对 SVDD 分类器参数的优化,提取的特征没有考虑频率域的 特征,这些有待下一步研究。

参考文献:

- [1]MARK L, PENG P. Detecting defects in textile fabrics with optimal Gabor filters [J]. International Journal of Computer Science, 2006, 1(4): 274-282.
- [2] BU H G, WANG J, HUANG X B. Fabric defect detection based on multiple fractal features and support vector data description [J]. Engineering Applications of Artificial Intelligence, 2009(22): 224-235.
- [3]WANGS, YU J, LAPIRA E, et al. A modified support vector data description based novelty detection approach for machinery components [J]. Applied Soft Computing, 2012, 13: 1193–1205.
- [4]LIUB, XIAOY S, CAO L B, et al. SVDD-based outlier detection on uncertain data [J]. Knowledge and Information Systems, 2013, 34(3): 597-618.
- [5]敬人可,李建增,周海林. 聚类分析在缺陷分类中的应用
 [J]. 国外电子测量技术,2012,31(10):55-58.
 JING Renke,LI Jianzeng,ZHOU Hailin. The application of cluster analysis in defect classification [J]. Foreign

— 55 —

Electronic Measurement Technology, 2012, 31(10): 55-58.

- [6]NIAZMARDI S, HOMAYOUNI S, SAFARI A. An improved FCM algorithm based on the SVVD for uns-uper vised hyperspectral data classification [J]. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Bservations and Remote Sensing, 2013, 6(2): 831-839.
- [7]MARKOU M, SINGH S. Novelty detection: a review—part
 2: neural network based approaches [J]. Signal Processing,
 2003, 83(12): 2499-2521.
- [8] 王鹤翔. 基于小波变换和 SVM 的织物疵点检测与分类
 [D]. 上海:东华大学, 2015.
 WANG Hexiang. Fabric Defect Detection and Classification

Based on Wavelet Transform and SVM [D]. Shanghai: Donghua University , 2015.

[9]吴哲. 基于小波分析与 SVM 的织物疵点识别分类算法的 研究 [D]. 泉州: 华侨大学, 2016.

WU Zhe. Research on Fabric Defect Recognition Algorithm Based on Wavelet Analysis and SVM [D]. Quanzhou: Huaqiao University , 2016.

- [10]KUMAR, SHEN. Texture inspection for defects using neural networks and support vector machines [J]. IEEE Proceedings of the International Conference on Image Processing, 2002(3): 353-356.
- [11]TAX, DUIN. Support vector domain description [J]. Pattern Recognition Letters, 1999(20): 1191–1199.
- [12]TAX, DUIN. Support vector data description [J]. Machine Learning, 2004(54): 45-66.
- [13]SCHOLKOPF B , PLATT J C , SHAWE-TAYLOR J , et al. Estimating the support of a high-dimensional distribution [J]. Neural Computation , 2001 , 13(7): 1443-1471.
- [14]邓秀勤,熊勇,彭宏. 一种有效的自适应加权中值滤波 算法[J]. 计算机工程与应用,2009,45(35): 186-187.
 DENG Xiuqin, XIONG Yong, PENG Hong. Effective adaptive weighted median filter algorithm [J]. Computer Engineering and Applications, 2009,45(35): 186-187.

-56 -